

特集紹介	2
山海嘉之先生の紫綬褒章受章をお祝いして	5
【特集】「ヒトとロボットの共生社会のための哲学・心理学・法学」	7
実用技術紹介：災害対応のためのバックホウ向け遠隔操縦装置「ロボ QS」	52
実用技術紹介：小惑星探査ローバ「ミネルバ 2」の開発	54
国際会議報告：RO-MAN2019	56

論文 (本文は J-Stage にてオープンアクセス掲載 <https://www.jstage.jst.go.jp/browse/jrsj/list/-char/ja>
p.95 ~ p.118 は本冊子には掲載されていません)

挟持グリッパをベースとした混載商品を識別するピッキングロボットの開発

Picking Robot based on a Two-finger Gripper for Various Mixed Items in Shelves

堂前 幸康・川西 亮輔・白土 浩司・原口 林太郎・藤田 正弘・山内 悠嗣・
山下 隆義・藤吉 弘亘・秋月 秀一・橋本 学

Yukiyasu Domae・Ryosuke Kawanishi・Koji Shiratsuchi・Rintaro Haraguchi・Masahiro Fujita・Yuji Yamauchi・
Takayoshi Yamashita・Hironobu Fujiyoshi・Shuichi Aikizuki・Manabu Hashimoto

95

トルク制御型油圧 2 足歩行ロボットにおける受動性に基づく

接触力制御による不整地歩行

Walking on Uneven Terrain with Passivity-Based Contact Force Control on
Torque-Controlled Hydraulic Biped Robot

平山 健太・廣澤 望・玄 相昊

Kenta Hirayama・Nozomu Hirose・Sang-Ho Hyeon

104

人の音に近い打音装置を使った変状検出手法

Detection of Defects Method Using Hammering Robot Imitating Sounds of Workers

高橋 悠輔・前原 聡・藤井 浩光・山下 淳

Yusuke Takahashi・Satoshi Maehara・Hiromitsu Fujii・Atsushi Yamashita

113

ADVANCED ROBOTICS review

Call For Papers: Special Issue on Embodied Haptic Technology for
Human Augmentation

59

Call For Papers: Special Issue on Humanoid Robotics
– from Back-to-basics to Cutting-edge

60

Call For Papers: Special Issue on Cyborg and Bionic Systems

61

ADVANCED ROBOTICS Vol. 33, Issue 23-24 Graphical Abstract

62

お知らせ	64
カレンダー	66
主催行事のお知らせ	67
共催・協賛行事のお知らせ	73
理事会報告・新入会員	74
刊行物のご案内	75

