

| | |
|---------------------|----|
| 特集紹介 | 2 |
| 江村超先生の瑞宝中綬章受章をお祝いして | 5 |
| 【特集】「ヒト中心の未来情報社会再考」 | 7 |
| 論文抄録 | 32 |

論文 (本文は J-Stage にてオープンアクセス掲載 <https://www.jstage.jst.go.jp/browse/jrsj/list/-char/ja>
p.55 ~ p.86 は本冊子には掲載されておられません)

橋梁点検におけるロボットの優位性と社会実装のための性能評価法の検討

Considerations on the Superiority of Robots for Bridge Inspection and its Performance Evaluation Method for Social Implementation

新田 恭士・油田 信一・武若 聡・大槻 崇・近藤 弘嗣・渡邊 賢一・山内 元貴 35

Yasushi Nitta・Shinichi Yuta・Satoshi Takewaka・Takashi Ohtsuki・Koji Kondou・Kenichi Watanabe・Genki Yamauchi

絶対位置推定精度を考慮した探査 UAV の経路計画手法

A Path Planning Scheme with Consideration of Absolute Localization Accuracy for Exploration UAVs

鈴木 大和・久保田 孝 55

Yamato Suzuki・Takashi Kubota

スーパーツイスティングスライディングモード制御を用いたマルチロータ UAV の ロバスト姿勢・角速度制御

Robust Attitude and Angular Rate Control of Multi-rotor UAV using Super Twisting Sliding Mode Control

嶋村 涼介・鈴木 智 62

Ryosuke Shimamura・Satoshi Suzuki

蛍光テクスチャによる深層学習のための三次元情報を含む自動アノテーション手法の提案

Fluorescent Texture: Proposal of a 2-3D Automatic Annotation Method for Deep Learning

岡野 昭伍・牧野 達仁・出村 公成 71

Shogo Okano・Tatsuhito Makino・Kosei Demura

レター

詳細は論文抄録(p.32 ~ p.34) 参照

..... 83

ADVANCED ROBOTICS review

Call for Papers: Special Issue on Technology for Networked and distributed Robotics AR 1

Call For Papers: Special Issue on Online Motion Planning and Model Predictive Control AR 2

Call For Papers: 2nd Special Issue on Soft/Socioal/System(3S) robot Technologies for enhancing Quality of New Normal(QoNN) AR 3

ADVANCED ROBOTICS Vol. 35, Issue 21 ~ 23 Graphical Abstract AR 4

| | |
|--------------|------|
| お知らせ | 会告 1 |
| カレンダー | 会告 2 |
| 主催行事のお知らせ | 会告 3 |
| セミナーのご案内 | 会告 4 |
| 理事会報告 / 新入会員 | 会告 7 |
| 刊行物のご案内 | 会告 8 |